BEST AVAILABLE COPY

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

04-343084

(43)Date of publication of application: 30.11.1992

(51)Int.Ci.

G01S 13/34 G01S 13/42 G01S 13/60

(21)Application number: 03-114621

20.05.1991

(71)Applicant: FUJITSU TEN LTD

(72)Inventor: ISAJI OSAMU

FUJIWARA KANAKO KAMIMURA MASATSUGU YASUKI HISANORI

AGARI YOSHIHIDE

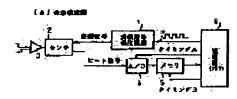
(54) FM-CW RADAR DEVICE

(57)Abstract:

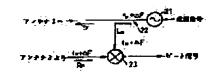
(22)Date of filing:

PURPOSE: To measure the distance and the relative velocity of each target accurately even in the case a plurality of targets exist in the detection region of an FM-CW radar.

CONSTITUTION: By mixing a local signal separated partially from a transmission signal FM-modulated with triangle modulation signal coming from a modulation signal generation circuit 1 and extracting the beat signal, the beat signal corresponding to the upward slope and the downward slope of the triangle wave are analyzed for the frequency in a processor 6 independently. By choosing the combination of the frequencies having the same level from the frequency spectrum corresponding to each slope part obtained through it, the distance and the relative velocity to the target corresponding to the level based on it are measured.



[日子センチョの明外の時間日



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平4-343084

(43)公開日 平成4年(1992)11月30日

(51) Int.Cl.5		識別記号	庁内整理番号	FI	技術表示箇所
G 0 1 S	13/34		8940-5 J		
	13/42		8940-5 J		
	13/60	D	8940-5 J		

審査請求 未請求 請求項の数2(全 5 頁)

(21)出願番号	特願平3-114621	(71)出願人 000237592
		富士通テン株式会社
(22)出願日	平成3年(1991)5月20日	兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号
		(72)発明者 伊佐治 修
		兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号
		富士通テン株式会社内
		(72)発明者 藤原 加奈子
		兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号
		富士通テン株式会社内
		(72)発明者 上村 正維
		兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号
		富士通テン株式会社内
		(74)代理人 弁理士 青木 朗 (外4名)
		最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 FM-CWレーダ装置

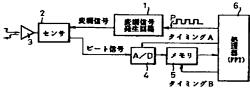
(57)【要約】

【目的】 FN-CWレーダ装置に関し、検出領域内に複数の目標物がある場合にも、各目標物までの距離及び各目標物との相対速度を精度よく計測することを目的とする。

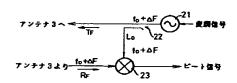
【構成】 変調信号発生回路 1 からの三角波の変調信号でF M変調された送信信号の一部を分流させたローカル信号と受信信号とをミキシングしてピート信号をとり出し、該三角波の上り傾斜部分及び下り傾斜部分にそれぞれ対応するピート信号を処理器 6 で別々に周波数解析し、それによりえられた該各傾斜部分に対応する周波数の組み合せを選び出し、それをもとにして該レベルに対応する目標物までの距離および相対速度が計測される。

本発明の1実施例としてのFM-CWレーダ装置の構成を示す図

(A) 全体橡胶团



(8)センサ2の部分の機械関



(2)

特別平4-343084

【特許請求の範囲】

【請求項1】 三角波で周波数変調された送信信号の一 部を分流させたローカル信号と受信アンテナを通して受 信された受信信号とをミキシングしてそのピート信号を とり出す手段と、該三角波の上り傾斜と下り傾斜のそれ ぞれの部分で該ビート信号を周波数解析する手段とをそ なえ、該周波数解析によってえられた該上り傾斜と下り 傾斜のそれぞれの部分に対応する該ビート信号の周波数 スペクトルで互にほぼ同一のレベルを有する周波数の平 均値にもとづいて、該レベルに対応する目標物までの距 10 離を計測することを特徴とする FM-CVレーダ装置。

【請求項2】 請求項1に記載の互にほぼ同一のレベル を有する周波数の差にもとづいて、該レベルに対応する 目標物との相対速度を計測することを特徴とする FM-CW レーダ装備。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は FM-CWレーダ装置に関 し、特に複数の目標物があっても、それらの各目標物ま での距離及び相対速度を正しく計測することができる F 20 N-CWレーダ装置に関する。

[00002]

【従来の技術】一般にこの種の FM-CWレーダ装置におい ては、三角波の変調信号によりFM変調された送信信号 が送信アンテナを通して放射されるとともに、該送信信 号の一部をローカル信号として、受信アンテナから受信 された受信信号とミキシングすることによりピート信号 を得、該変調信号 (三角波) の上り傾斜部分と下り傾斜 部分のそれぞれについて、該ビート信号のサイクル数を パルスカウントすることにより、上配各傾斜部分につい 30 てのビート周波数を求め、これによって目標物までの距 離を計測していた。

【0003】かかるパルスカウント方式により得られる 該ピート信号の周波数情報は、上記変調信号(三角波) の上り傾斜部分と下り傾斜部分でそれぞれ1つしか求め られないため、複数の目標物の識別は不可能であり、逆 に複数の目標物がある場合には、互いの影響を受けて、 目標物までの距離 (又は相対速度) を1つも正確に求め ることができないことがある。また目標物が1つだけの 場合でも、目標物からの反射波が大きな振幅変動をもつ 40 時などは、コンパレータのしきい値の設定によってはパ ルスカウントのカウント洩れなどを起し、誤った周波数 情報となり、その結果計測された距離や相対速度も正確 な値ではなくなるなどの問題点があった。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】本発明はかかる課題を 解決するためになされたもので、レーダの検出領域内に 複数の目標物がある場合にも、上記上り傾斜部分と下り 傾斜部分とにおける該ビート信号の周波数情報から、該 各目標物との相対速度を精度よく計測しうるようにした ものである。

[0005]

【課題を解決するための手段】かかる課題を解決するた めに本発明の一形態によれば、三角波で周波数変闘され た送信信号の一部を分流させたローカル信号と受信アン テナを通して受信された受信信号とをミキシングしてそ のピート信号をとり出す手段と、該三角波の上り傾斜と 下り傾斜のそれぞれの部分で該ピート信号を例えばFF T処理(高速フーリエ変換処理)により周波数解析する 手段とをそなえ、該周波数解析によってえられた該上り 傾斜と下り傾斜のそれぞれの部分に対応する該ビート信 号の周波数スペクトルで互にほぼ同一のレベルを有する 周波数の平均値にもとづいて、該レベルに対応する目標 物までの距離を計測することを特徴とする FM-CVレーダ 装置が提供される。

【0006】また本発明の他の形態によれば、上記のよ うにしてえられた互にほぼ同一のレベルを有する周波数 の差にもとづいて、該レベルに対応する目標物との相対 速度を計測することを特徴とする PM-CWレーダ装置が提 供される。

[0007]

【作用】上記構成によれば、該周波数解析を行うことに よって、該上り傾斜と下り傾斜のそれぞれの部分に対応 するピート信号の各々について、該ピート信号が含むす べての周波数情報をうることができ、したがって該各周 波数情報から互にほぼ同一レベル(すなわち同一の目標 物からの受信波によりえられる)を有する周波数を選出 することによって、該選出された2つの周波数をもとに して、該レベルに対応する目標物までの距離および該目 標物との相対速度(したがって複数の目標物があれば、 各目標物毎にその距離および相対速度) を精度よく計測 することができる。

[0008]

【実施例】図1 (A) は本発明の1実施例としての FM-CWレーダ装置の全体構成を示すもので、処理器6から変 調信号発生回路1ヘパルス信号Pを送り、該変調信号発 生回路1では積分回路等を用いて図2に示されるような 変調信号(三角波)を発生させ、それをセンサ2に送り 込む。 核センサ2においては、図1 (B) に示すように 該変調信号によって電圧制御発振器21の周波数が変調さ れ、このようにしてFM変調された波(その最大周波数 は、発振器21の発振周波数を fo 、該FM変調波の周波 数偏位幅(最大周波数と最小周波数の差)をAFとすれ ぱ (fo + ΔF) となる) がアンテナ3を介して外部に 送信波Trとして送信される。

【0009】一方、該送信波の一部を方向性結合器22を 介してローカル信号し。として分流させ、該ローカル信 号し。 を、上記アンテナ3を通して受信される受信波R 複数の目標物を識別し、それら各目標物までの距離及び 50 ; とミキサ23においてミキシングすることによりビート

(3)

特開平4-343084

信号がえられる。

【0010】図4は上記 FM-CWレーダから送信された送 信波T_{*}と先行車等の目標物から反射した反射波(受信 波)R, との関係を、横軸に時間tを、また縦軸に周波 数 f をとって示す。すなわち送信波T, (図4で実線で 示す) は上記周波数変調によってその周波数が周期的に (三角波状に)変化する。一方、受信波R: (図4で点 線で示す)は、該送信波が上配目標物で反射して戻って くる時間だけ遅れ、したがって該送信波とは△t (ここ で該送信波が反射する目標物までの距離をR、電磁波の 速度をCとすれば $\Delta t = 2 R/C$ である)だけの時間的 ずれを生ずる。

【0011】その結果、ある時点についてみると、該送 信波T, と受信波R, とは該図4に示すようにf, だけ の周波数差を生じ、該fpが上記ビート信号の周波数と なる。そして該ピート信号の周波数 f 』 は、該目標物ま での距離Rが大きくなるほど (Δtが大きくなるほど) 大きくなり、かかるビート信号の周波数 f 。 の大きさに よって該目標物までの距離Rを求めることができる。

【0012】ここで上記した受信波 R は、該レーダと 該目標物との間に相対速度がない(すなわち両者間の距 離に変化がない)場合の受信波を示しており、したがっ てこの場合には該変調信号(三角波)の上り傾斜部分に 対応するビート信号も、下り傾斜部分に対応するビート 信号もその周波数は上記fgのままである。

【0013】しかしながら該レーダと該目標物との間に 相対速度がある(すなわち該レーダに対して該目標物が 接近したり遠ざかったりする場合)には、ドップラシフ トの影響を受けて該受信波R, がR', (図4に一点鎖 線で示す)のように上方に持ち上ったり(例えば該目標 30 物が接近する場合)、あるいは逆に該受信波R,より下 方に移動したりする(例えば該目標物が遠ざかる場 合)。

【0014】そしていま仮に該受信波が上記R'*のよ うに上方に持ち上ると、該変調信号 (三角波) の上り傾 斜部分に対応するビート信号の周波数は f ' 1 となって 該f』よりも低下し、一方該三角波の下り傾斜部分に対 応するピート信号の周波数は f ″ 。 となって該 f 。 より も増加する。また仮に該図4において該受信波が上配 R´,とは逆に上記R,より下方に移動した場合には、 **該変調信号(三角波)の上り傾斜部分に対応するピート** 信号の周波数が上記f』より増加し、一方、該三角波の 下り傾斜部分に対応するピート信号の周波数が上記 fa より低下する (図2のビート信号の波形参照)。

【0015】次いで該処理器6から出されるタイミング Aの信号(図1および図2参照)により、該変調信号の 上り傾斜部分および下り傾斜部分で眩ビート信号がA/ D変換器4にとり込まれてA/D変換が行なわれ、その 結果のデータがメモリ5に格納される。このようにして メモリ5に該データが入ると、タイミングBの信号(図 50 ここで該レーダと例えば目標物Dとの相対速度がない

1および図2参照)によって該メモリ5内のデータが処 理器6に読込まれ、上記上り傾斜部分に対応するピート 信号と下り傾斜部分に対応するピート信号とを別々に例 えば上記FFT処理 (高速フーリエ変換処理) などによ って周波数解析し、上記各ピート信号についての周波数 情報を得る。

【0016】図3は上記周波数解析によってえられた上 記ピート信号の周波数スペクトルを例示するもので、図 3 (A) は上記変調信号の上り傾斜部分に対応する該ビ ート信号の周波数スペクトルを示し、図3 (B) は上記 変調信号の下り傾斜部分に対応する該ピート信号の周波 数スペクトルを示す。ここで該上り傾斜部分及び該下り 傾斜部分に対応する該ビート信号の周波数スペクトル (周波数情報) において、ほぼ同じレベル①を有する周 波数F1とF1′、および別のほぼ同じレベル②を有す る周波数F2とF2'は、それぞれ同じ目標物から反射 してきた受信波によってえられたピート信号に対応する ものであるから、該F1とF1′、およびF2とF2′ をもとにして該各レベルに対応する各目標物の(この場 合2つの目標物)までの距離および相対速度を個別に求 めることができる。

【0017】すなわち上記図3は、レーダの検出領域内 に、それぞれレベル①および②に対応する2つの目標物 が存在する場合 (ここで上記図3に示すようにレベル① がレベル②より小さいということは、大きい目標物(例 えばトラック)の手前に小さい目標物(例えばオートバ イ) が存在する場合を示している) の、上配上り傾斜部 分及び下り傾斜部分の周波数スペクトルを示しているも のである。

【0018】そして上述したように上記図3(A)と図 3 (B) とから、それらのレベルに着目して上記同じレ ベルのおよび②を有する周波数F1とF1′、およびF 2とF2'の組み合せが求められ、これらをもとにし て、目標物①までの距離は (F1+F1') · K / 2によ り、また目標物②までの距離は (F2+F2') · K / 2に より、高精度に求めることができる。ここでKはピート 信号1ヘルツあたりの距離であり、上記変調信号(三角 波) の周波数、FM変調帯域幅、発振器の発振周波数 (搬送波周波数) などを用いて、レーダ方程式より求め ることができる。なお検出領域内に目標物が3個以上あ る場合も、上配と同様にして上配各周波数スペクトルに おいて同じレベルを有する周波数の組み合せをもとにし て、各目標物までの距離を高精度に求めることができ る.

【0019】また上記目標物①との相対速度は (F1'-P1)・L/2により、また目標物②との相対速度は(P 2′-F2) ·L /2により高精度に求めることができ る。ここでしはピート信号1ヘルツあたりの相対速度で あり、上記搬送波周波数などから求めることができる。

(4)

特開平4-343084

(目標物①との距離に変化がない)場合はF1=F1' であり、また上記相対速度の値が正となるか負となるか によってその方向性(すなわち該目標物が接近してくる か遠ざかって行くか)を判別することができる。このよ うにして検出領域内に目標物が複数個ある場合(3個以 上ある場合も同じ)にも、各目標物の存在を識別して、 各目標物までの距離及び各目標物との相対速度を精度よ く計測することができる。

【0020】したがって上述したように、例えば大きい 目標物(例えばトラック)の手前に小さい目標物(例え 10 る。 ばオートバイ)がいてそれが近づいてくるような場合、 従来のパルスカウント方式の場合には上記大きい目標物 しか識別できなかったのに対し、本発明においては、上 記2つの目標物についての識別が可能となり、したがっ て上記手前にいる小さい目標物との距離及び相対速度を もとにして、例えば車間制御などを行うことが可能とな

[0021]

【発明の効果】本発明によれば、レーダの検出領域内に 複数の目標物がある場合にも、該複数の目標物を個別に 20 6…処理器 識別することができ、該目標物までの距離及び該目標物

との相対速度を、個別に精度よく計測することができ

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の1実施例としての FM-CWレーダ装置の 構成を示す図である。

【図2】図1に示される装置における各信号の波形図で ある。

【図3】変調信号の上り傾斜部分及び下り傾斜部分に対 応するピート信号の周波数スペクトルを例示する図であ

【図4】目標物との間に相対速度がある場合とない場合 の FM-CWレーダにおける送・受信信号の関係を示す図で

【符号の説明】

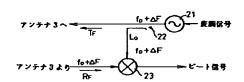
- 1…変調信号発生回路
- 2…センサ
- 3…アンテナ
- 4···A/D変換器
- 5…メモリ

【図1】

本発明の1実施例としてのFM-CWレーダ装置の構成を示す図

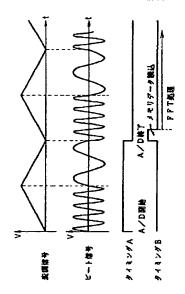
(A)全体構成図

(B)センサ2の部分の構成図



【図2】

図1の装置における各個号の装形図



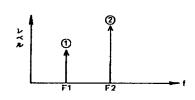
(5)

特別平4-343084

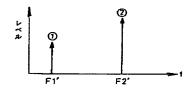
【図3】

変綱信号の上り機関部分および下り機関部分に対応するピート 信号の局後数スペクトルを例示する関

(A)上り調新部分のピートスペクトル

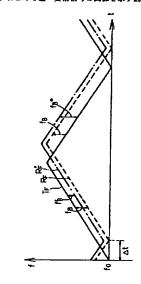


(B)下り傾斜部分のピートスペクトル



[図4]

目標動との脳に相対速度がある場合とない場合のFM-CW レーダにおける送・受情信号の関係を示す図



フロントページの**続**き

(72)発明者 安木 寿教 兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号 富士通テン株式会社内

(72)発明者 上里 良英 兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号 富士通テン株式会社内